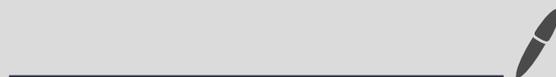


Automaty nieskończone

2024/25

Wykład 1



Motywacja

- dlaczego nieskończone? (przykłady z JAI \circ)
nieskończone jest przybliżeniem dużego skończonego
- algorytmika automatów
- skończona reprezentacja/definicja nieskończonego automatu

Cele

- przegląd technik dowodowych
- prezentacja problemów badawczych

Automaty ze stosem (jako przykład)

- skończony zbiór reguł:

$$q \xrightarrow[\text{push } A]{a} p$$

$$q \xrightarrow[\text{pop } A]{a} p \quad \begin{matrix} Q \\ \cup \\ \{a\} \end{matrix} \quad \begin{matrix} \in \Sigma \cup \{a\} \\ \in \Gamma \end{matrix} \quad p \in Q$$

$$q \xrightarrow{a} pA$$

$$qA \xrightarrow{a} p$$

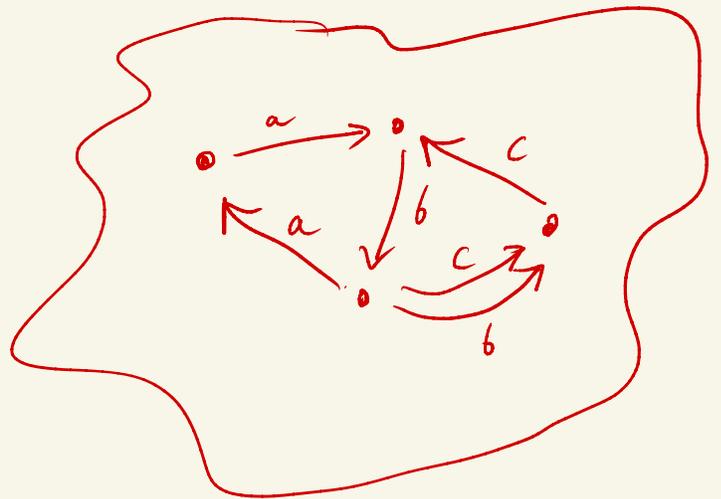
- konfiguracje: $Q \Gamma^*$ (zbiór nieskończony)

$$qW \xrightarrow{a} pAW$$

$$qAW \xrightarrow{a} pW \quad (w \in \Gamma^*)$$

- system transycyjny (etykietowany bądź nie)

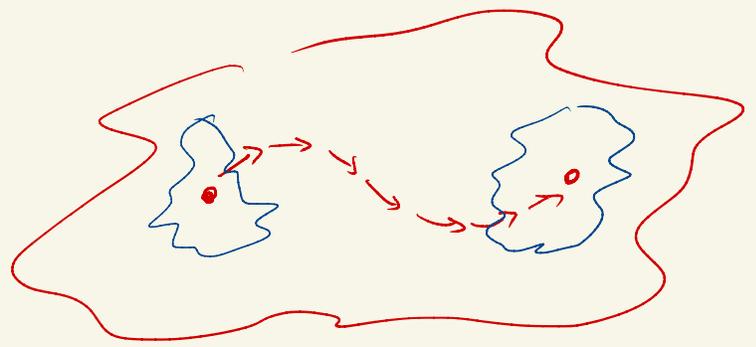
system przejść
graf przejść



- konfiguracje akceptujące

- stabilność definicji (ϵ -przejścia)

- $|\Gamma| = 1 \rightarrow$ automaty z 1 licznikiem (bez testów zera)

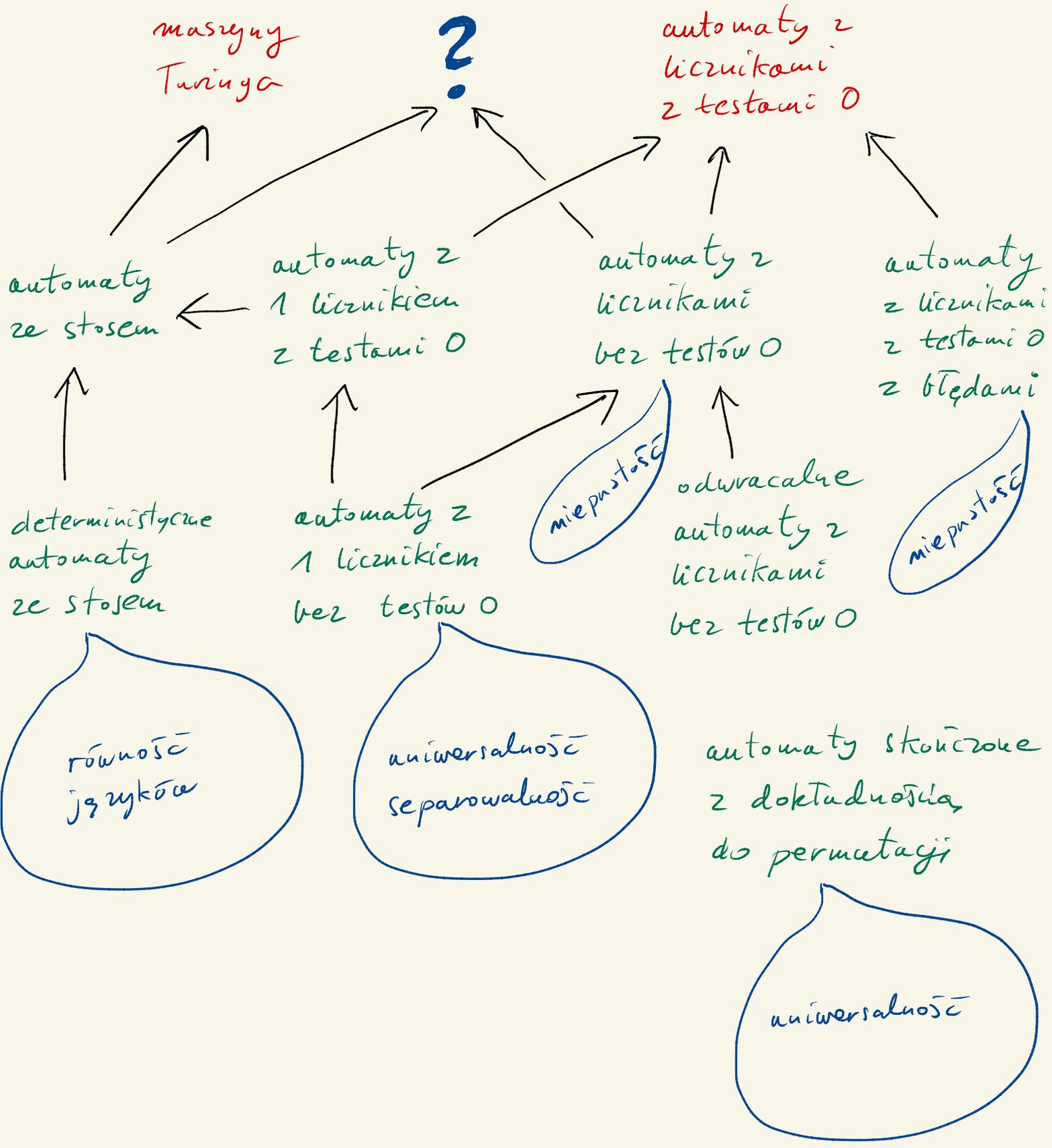


Problemy algorytmiczne

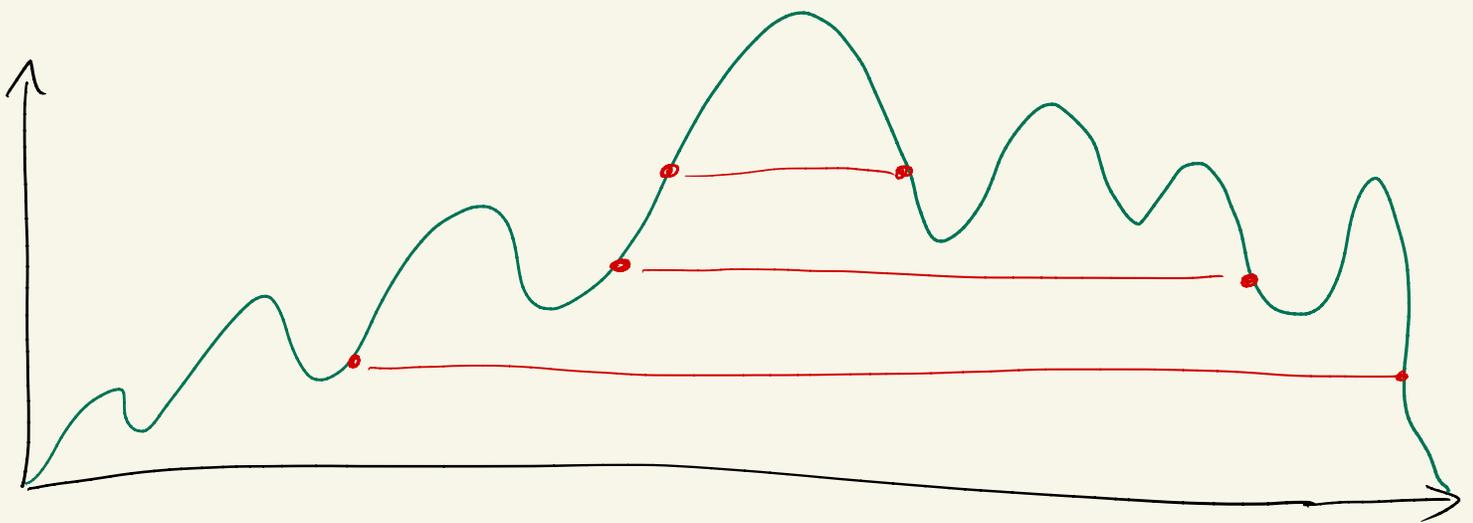
najważniejszy

- niepustość języka (osiągalność)
- obliczenie zbioru osiągalnych konfiguracji
- uniwersalność (ko-pustość) języka
- skończoność zbioru osiągalnych konfiguracji
- regularność języka \updownarrow ?
- skończoność języka
- równoważność 2 konfiguracji
- separowalność 2 języków za pomocą np. języka regularnego
- rozłączność 2 języków
-
-

Plan :



Automaty ze stosem - najkrótszy bieg akceptujący



Obserwacja: wysokość stosu można ograniczyć
przez n^2 ($n = |Q|$)

więc długość najkrótszego biegu
przez $n^{O(n^2)}$ ($m = |\Gamma|$)

Pytanie: jaka złożoność problemu niepuistości
implikują powyższe ograniczenia?

Pytanie: Czy długość najkrótszego biegu można
ograniczyć lepiej niż wykładniczo?

Pytanie: jaka jest złożoność niepuistości?

Pytanie: a dla automatów z 1 licznikiem?

Automaty ze stosem — obliczenie osiągalnych konfiguracji

Tw.: $L \subseteq Q \Gamma^*$

L regularny \Rightarrow Reach(L) regularny i efektywnie obliczalny.

Reach(L) to najmniejszy język R t.ż.

- $L \subseteq R$

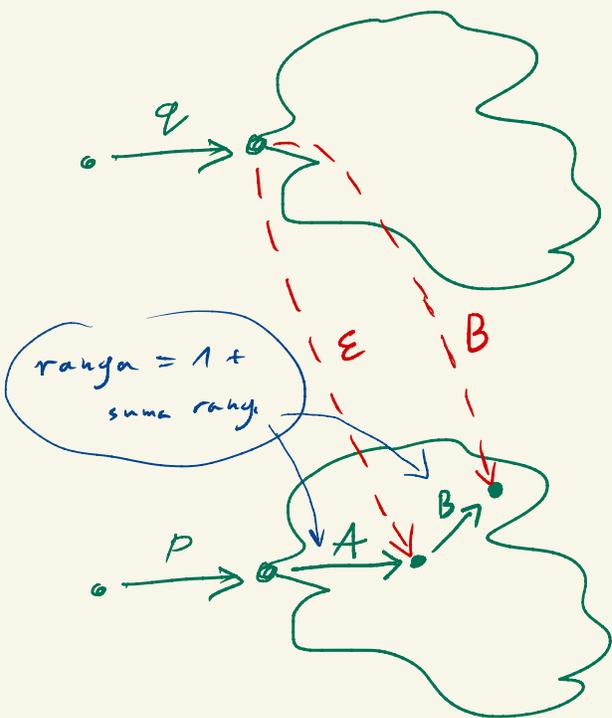
- $q(pA)^{-1}R \subseteq R \quad (\forall pA \xrightarrow{\cdot} q)$

- $qA(p)^{-1}R \subseteq R \quad (\forall p \xrightarrow{\cdot} qA)$

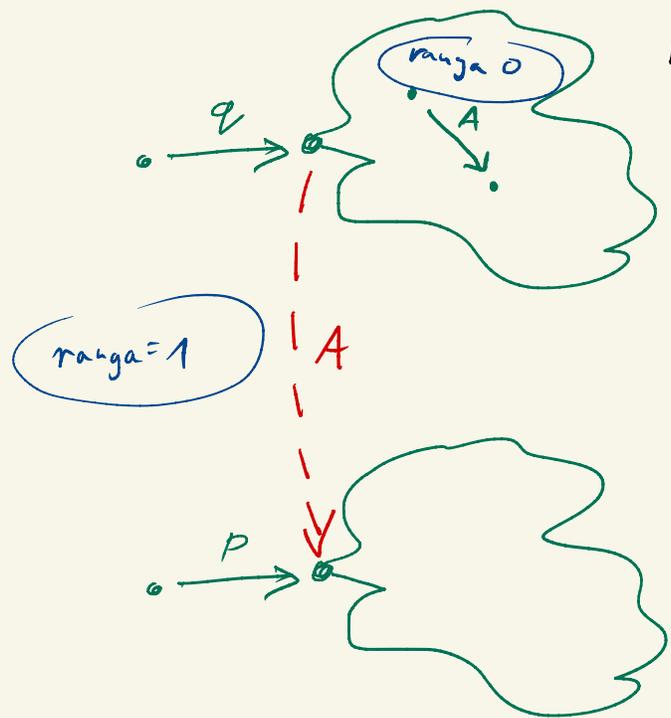
Dowód: $L(A) = L$. Nasycanie automatu A.

$\hookrightarrow A'$

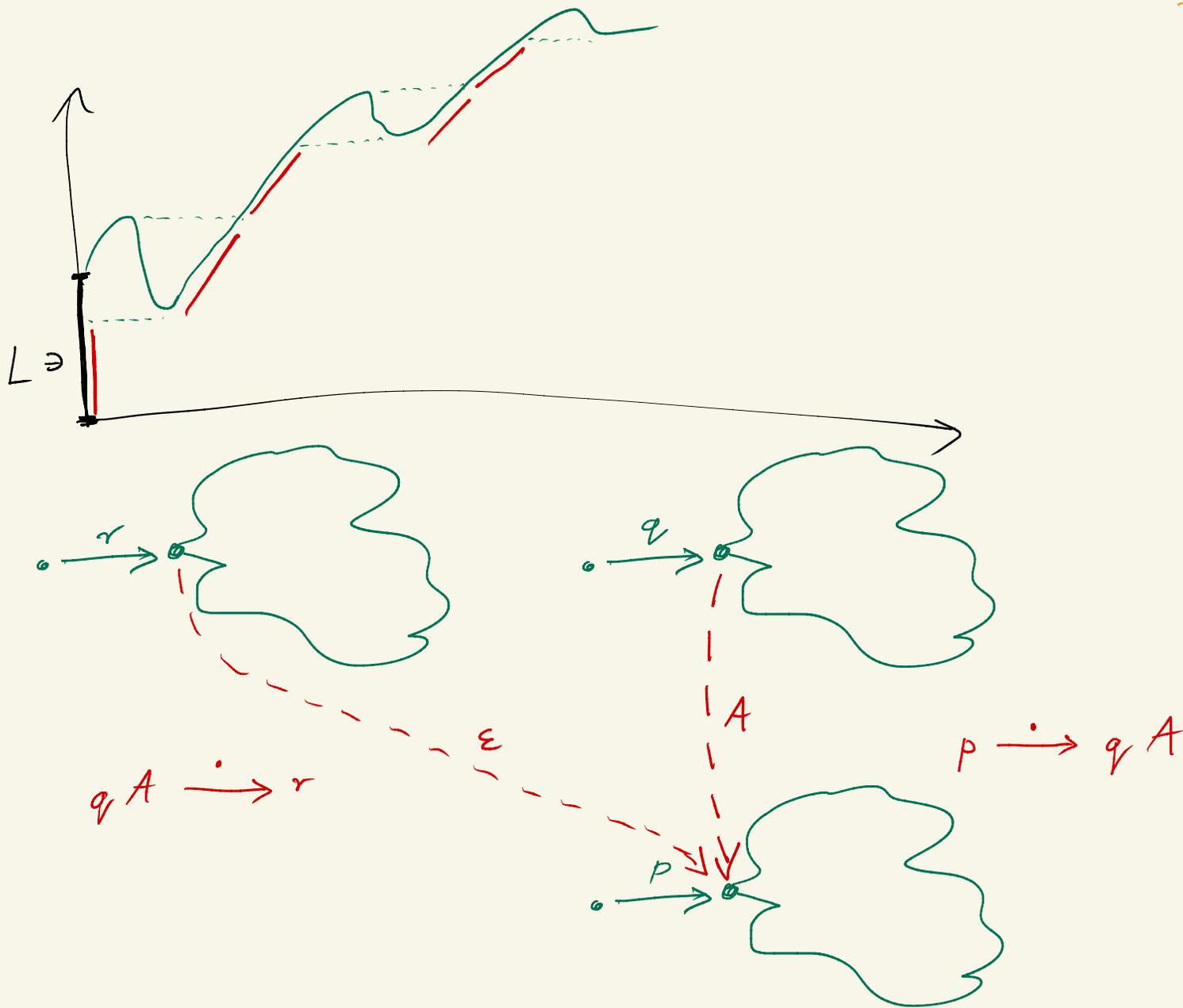
$L' = L(A')$



$$pA \xrightarrow{\cdot} q$$



$$p \xrightarrow{\cdot} qA$$



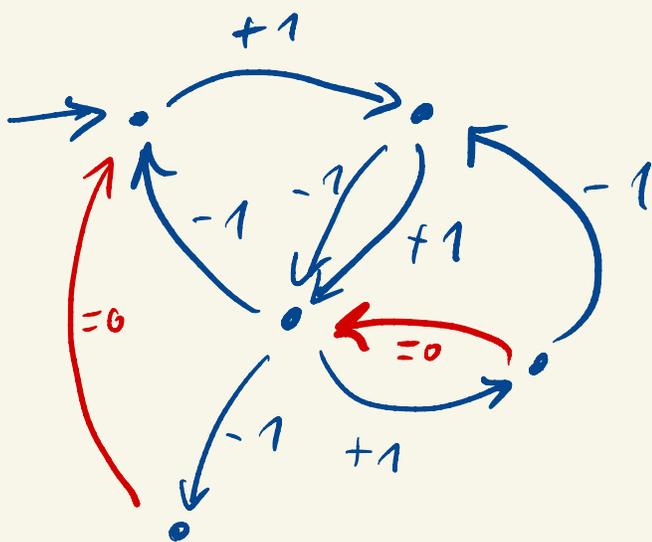
Lemat : $L' = \text{Reach}(L)$.

Dowód :

\supseteq : indukcja po długości biegu automatu ze storem.

\subseteq : indukcja po sumie rang krawędzi w biegu akceptującym automatu A' .

Automaty z 1 licznikiem



- z testem zero/bez
- akceptacja przez:
 - stan
 - stan, 0
 - stan, wartość licznika
- liczby ujemne / binarne

