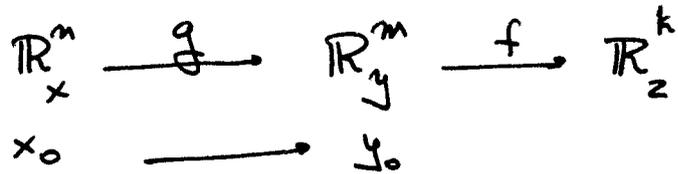


Druuga pochodna złozenia : $\varphi = f \circ g$

(f, g - różniczk. dwukrotnie w $y_0 = g(x_0)$,
 x_0 - odpowiednio)

I. Na współrzędnych:



$$\varphi_l(x) = f_l(g(x))$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \varphi_l}{\partial x_i} = \sum_p \frac{\partial f_l}{\partial y_p}(g(x)) \frac{\partial g_p}{\partial x_i}(x)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{\partial^2 \varphi_l}{\partial x_j \partial x_i}(x_0) &= \sum_{p, q} \frac{\partial^2 f_l}{\partial y_p \partial y_q}(y_0) \frac{\partial g_p}{\partial x_j}(x_0) \frac{\partial g_q}{\partial x_i}(x_0) \\ &+ \sum_p \frac{\partial f_l}{\partial y_p}(y_0) \frac{\partial^2 g_p}{\partial x_j \partial x_i}(x_0) \end{aligned}$$

Niech $v, w \in T\mathbb{R}^n_{x_0}$, $v = \sum v_i e_i, w = \sum w_j e_j$

Wtedy

$$\begin{aligned} \varphi_l''(w, v) &= \sum \frac{\partial^2 f_l}{\partial y_p \partial y_q} \overbrace{\frac{\partial g_p}{\partial x_j} w_j}^{\text{współrzędne } g'(w)} \overbrace{\frac{\partial g_q}{\partial x_i} v_i}^{\text{wsp. } g'(v)} + \\ &\underbrace{\frac{\partial f_l}{\partial y_p}}_{\text{współrzędne } \varphi''(w, v)} \overbrace{\frac{\partial^2 g_p}{\partial x_j \partial x_i} w_j v_i}^{\text{wsp. } g''(w, v)} \end{aligned}$$

więc

(2)

$$\varphi''_l(w, v) = f''_l(g'(w), g'(v)) + f'_l(g''(w, v));$$

ostatecznie

$$\varphi''(w, v) = f''(g'(w), g'(v)) + f'(g''(w, v))$$

albo

$$\varphi'' = f''(g', g') + f' g''$$

$\begin{array}{ccccccc}
| & & \diagdown & / & & | & \diagdown \\
w & x_0 & & & w & y_0 & & & w & x_0
\end{array}$

II. niezmienniczo:

$$\varphi' = f' \circ g; g'$$

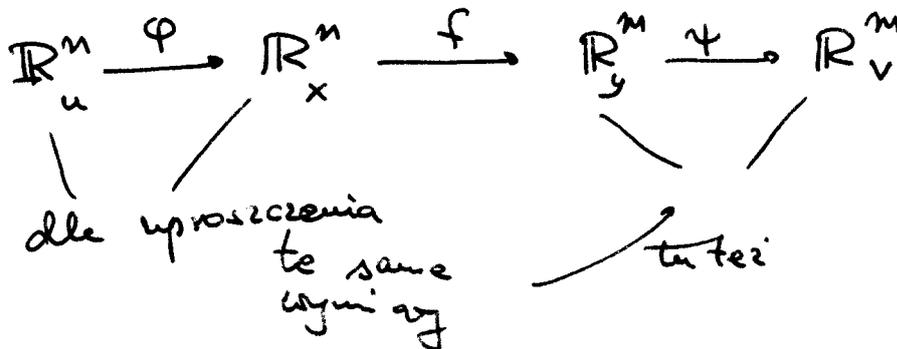
składanie przekształceń liniowych

$$\varphi''_{x_0} = f''_{y_0}(g'_{x_0}, g'_{x_0}) + f'_{y_0} g''_{x_0}$$

Jeszcze bardziej skomplikowany jest wórc na drugą podrodzaj złożenia

$$h = \psi \circ f \circ \varphi$$

to są często dyfemorfizmy.



$\varphi : x = x(u)$ (dokł.: $x_i = x_i(u)$, itd.)

$\psi : v = v(y)$

$f : y = y(x)$

Wtedy pisze się, w skrócie:

$$\frac{\partial h}{\partial u_i} = \frac{\partial v}{\partial u_i} = \sum \frac{\partial v}{\partial y_p} \frac{\partial f_p}{\partial x_r} \frac{\partial x_r}{\partial u_i}$$

(wszystko w odpowiednich punktach)

$$\frac{\partial^2 h}{\partial u_j \partial u_i} = \sum \frac{\partial^2 v}{\partial y_q \partial y_p} \frac{\partial f_q}{\partial x_s} \frac{\partial x_s}{\partial u_j} \frac{\partial f_p}{\partial x_r} \frac{\partial x_r}{\partial u_i}$$

$$+ \sum \frac{\partial v}{\partial y_p} \frac{\partial^2 f_p}{\partial x_s \partial x_r} \frac{\partial x_s}{\partial u_j} \frac{\partial x_r}{\partial u_i} +$$

$$+ \sum \frac{\partial v}{\partial y_p} \frac{\partial f_p}{\partial x_r} \frac{\partial^2 x_r}{\partial u_j \partial u_i}$$

Wniosek: Druga pochodna złożenia jest funkcją pierwszych i drugich pochodnych składających funkcji, wielomianową, ale nieliniową.

Hesjan funkcji. Szczególny przypadek poprzedniego

rachunku:

$$\text{niech } \mathbb{R}^n \supset U \xrightarrow{f} \mathbb{R}$$

Jak f'' zmienia się przy dyfomorfizmie:

miech

~~$\varphi \circ \varphi$~~

$$g = f \circ \varphi$$

(4)

dyf. dwukrotnie
rozciąg. w x_0 ,
 $x_0 \xrightarrow{\varphi} x_0$

$$\frac{\partial^2 g}{\partial x_i \partial x_j} \Big|_{x_0} = \sum_k \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_l} \Big|_{x_0} \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_i} \Big|_{x_0} \frac{\partial \varphi_l}{\partial x_j} \Big|_{x_0}$$

$$+ \sum_k \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_k} \Big|_{x_0} \frac{\partial^2 \varphi_k}{\partial x_i \partial x_j} \Big|_{x_0}$$

Jeśli więc $f'(x_0) = 0$, to (wzrostko w x_0)

$$g'' = f''(\varphi', \varphi')$$

- w poprzedniej terminologii

(czyli φ)

$$g''(w, v) = f''(\varphi'(w), \varphi'(v))$$

Def Hessian f w punkcie krytycznym x_0
(punkt krytyczny: taki, w którym $f'(x_0) = 0$) jest
to forma kwadratowa

$$v \longmapsto f''|_{x_0}(v, v)$$

(właściwie to samo co $f''|_{x_0}$, bo $f''|_{x_0}$, jako forma
dwuliniowa symetryczna, jest jednoznacznie wyznaczona
przez hessian).

Jeśli $V \xrightarrow{Q} \mathbb{R}$ jest formą kwadratową na
przestr. wektorowej V , to każdy $A \in GL(V) = \text{Aut}(V)$ ~~działa~~

obraz $Q_A =$ forma kwadratowa :

(5)

$$Q_A(v) = Q(Av)$$

Jestli teraz $Q^f =$ hessian f (w punkcie krytycznym x_0), to dla dowolnego dyfeomu φ , $\varphi(x_0) = x_0$

$$Q^{f \circ \varphi} = Q^f_{\varphi'|_{x_0}}$$

$f \circ \varphi =$ obraz f przy działaniu dyfeomorfizmu φ ;

Zatem hessian obrazu f przy działaniu dyfeomu φ

$=$ obraz hessianu przy działaniu przekształcenia liniowego

$\varphi'|_{x_0}$. Stąd wynika się niezmienniki rel.

równoważności funkcji :

$$f_1 \sim_{x_0} f_2 \Leftrightarrow \exists \varphi \text{ dyfeomorfizm } f_2 = f_1 \circ \varphi$$

Ograniczmy się do funkcji, dla których $\text{rk } Q^f =$ niezmiennik, a jeśli

zaczniemy przy x_0 , to $\text{rk } Q^f = n$, to

sygnatura $Q^f =$ niezmiennik.

Uogólnienie na wyższe wymiary

$$x_0 \in \mathbb{R}_x^m, \quad y_0 \in \mathbb{R}_y^m$$

Rozpatrujemy przekształcenie

$$x_0 \in U_f = U \xrightarrow{f} \mathbb{R}_y^m, \quad f(x_0) = y_0.$$

$f_1 \sim f_2 \Rightarrow \exists$ dyfemorfizmy klasy C^d

$$\varphi : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$$
$$x_0 \longrightarrow x_0$$

$$\psi : \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$$
$$y_0 \longrightarrow y_0$$

(określone w otoczeniu x_0, y_0 odpow.)

zic $f_2 = \psi \circ f_1 \circ \varphi$.

ntk $f'(x_0)$ jest niezmiennikiem tej relacji (jedynym zależnym od pochodnych 1 rzędu).

To wynika stąd, że

$$(\psi \circ f_1 \circ \varphi)'|_{x_0} = \psi'|_{y_0} \circ f_1'|_{x_0} \circ \varphi'|_{x_0}$$

$f_1'|_{x_0} \in L(\mathbb{R}_x^n, \mathbb{R}_y^m)$, $\varphi'|_{x_0} \in \text{Aut}(\mathbb{R}_x^n)$,

$\psi'|_{y_0} \in \text{Aut}(\mathbb{R}_y^m)$. Automorfizmy $\text{Aut}(\mathbb{R}_x^n)$,

$\text{Aut}(\mathbb{R}_y^m)$ działają na $L(\mathbb{R}_x^n, \mathbb{R}_y^m)$ przez

składanie, więc wszystkie 1 podrodnie przekształceń równoważnych f_1 powstają z $f_1'|_{x_0}$ przez składanie z automorfizmami.

Druga podrodnie nie ma takich własności. Ale można ją zmodyfikować.

Niech $K = K_f = \ker f'|_{x_0}$, $C = C_f = \text{coker } f'|_{x_0}$
 $= \mathbb{R}_y^m / \text{im } f'|_{x_0}$.

Wtedy jest kanoniczny nut $\mathbb{R}_y^m \rightarrow \mathbb{C}$
i określone jest

$$K \hookrightarrow \mathbb{R}_x^n \xrightarrow{f''_{k_0}} \mathbb{R}_y^m \longrightarrow \mathbb{C}.$$

~~forma~~ punkt.
kwadratura

Def. Niezmiennicza droga podrodzina jest to punkt.
kwadratura $K \xrightarrow{Q_f} \mathbb{C}$ określone wyżej.

To jest wypełnienie hessiana.

TW Jeśli $f_2 \sim f_1$ via φ, ψ jak wyżej, to

$$Q_{f_2}(v) = \psi' Q_{f_1}(\varphi'(v)).$$

Δ $\varphi' : K_{f_2} \rightarrow K_{f_1}$, w punktach x_0, y_0 odpowiednio

$\text{im } f_2' = \psi' \text{im } f_1'$ (wszystko w odpowiednich punktach)

węc ψ' określa izomorfizm

$$C_{f_1} \longrightarrow C_{f_2};$$

ten izomorfizm występuje w sformułowaniu tw.

Δ Weźmy takie bazy e_α, e_μ w \mathbb{R}_x^n

i E_β, E_μ w \mathbb{R}_y^m , że

e_α rozpinają K_f
 E_μ " $\text{im } f'$

(liczba e_μ jest taka jak liczba E_μ).

Δ jeśli $\varphi'(v) = 0$, $\psi'(w) = 0$, $f''(x_0, y_0) = 0$, $f''(x_0, y_0) = 0$

Wtedy, po zastosowaniu liniowego autom.
w \mathbb{R}^m_y moze założyć, że

$$f' : e_\mu \rightarrow E_\mu,$$

czyli (zakładając, że $x_0=0, y_0=0$) cała
liniowa f wygląda tak:

$$f(x_\alpha, (x_\mu)) \mapsto (0, x_\mu).$$

Napiszemy f :

$$y_\beta = f_\beta(x_\alpha, (x_\mu))$$

$$y_\mu = f_\mu(x_\alpha, (x_\mu)).$$

Wtedy

$$Q_f = Q_f(x_\alpha)$$

jest ~~formą~~ punkt. kwadratem
od zmiennych x_α

i jego β -współczynniki

jest zadane przez macierz

$$\left(\begin{array}{cc|c} \frac{\partial f_\beta}{\partial x_{\alpha_1} \partial x_{\alpha_2}} & & 0 \end{array} \right).$$

Dowód tw. Jeśli $f_2 = \psi f_1 \psi$, to

$$f_2'' = \psi''(f_1' \psi', f_1' \psi') + \psi' f_1''(\psi', \psi') +$$

\uparrow
 $= 0$ na K_{f_2}

$$+ \underbrace{\psi' f_1' \varphi''}_{\text{im } f_2}$$

wzręc po przejściu do

$$K_{f_2} \xrightarrow{Q_{f_2}} \mathbb{C}_2$$

uzyskamy "wsior transformacji"

$$Q_{f_2} = \psi' f_1'' (\varphi', \varphi') = \psi' Q_{f_1} \circ \varphi'$$

działanie automorfizm jak opisane
to f_1 przekształcenie kwadratowe.

Przykład Niech $\dim V = 2, \dim W = 2$

Wtedy przestrzeń form kwadratowych (o wartościach skalarnych) jest 3-wymiarowa; nazywamy ją $\mathcal{H}(V)$.

Rozpatrzmy przekształcenie kwadratowe $V \xrightarrow{q} W$.

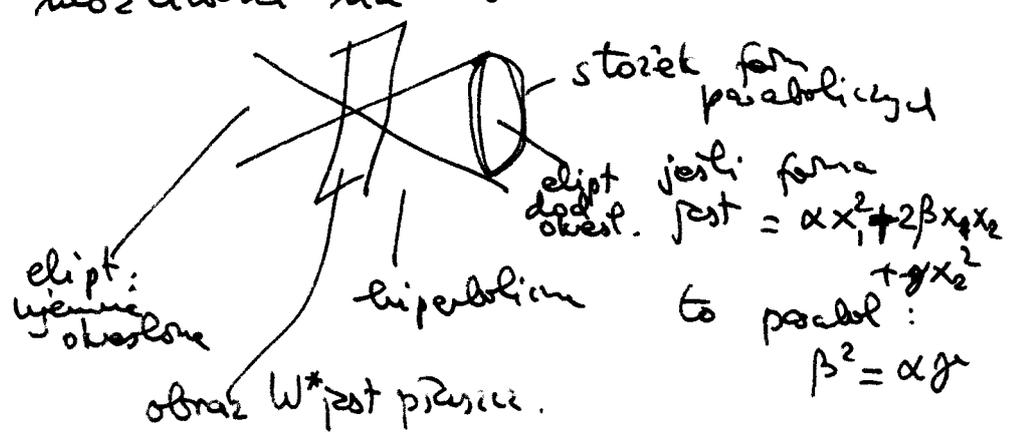
Jeśli $\omega \in W^*$, to $\omega \circ q$ jest formą kwadratową.

Zatem mamy przekształcenie liniowe

$$\begin{matrix} W^* & \longrightarrow & \mathcal{H}(V) \\ \omega & \longmapsto & \omega \circ q \end{matrix}$$

Są następujące możliwości na obraz W^* :

1)



zawierając 0 i tylko formy hiperboliczne

(10)

- 2) obraz W^* przecina stożek form parabolicznych według dwóch prostych
- 3) obraz W^* jest płaszczyzną styczną do stożka
- 4) obraz W^* jest prostą w układzie hiperbolicznym
- 5) " " " " elipt.
- 6) " " " " tworzący stożek
- 7) " " " " jest punktem.

Teraz za V bierzemy K_f , za W - ~~całe~~ Q_f ,
 $q = Q_f$. Wtedy utowienie obrazu C_f^* w $se(K_f)$
jest niezmiennikiem dyfeomorfizmów.

Przykład: $f_{\pm} : \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3^2 \pm x_4^2 + x_1x_3 + x_2x_4 \\ x_3 \ x_4 \end{pmatrix}$

Wtedy idzie ~~że~~ mały ~~z~~ Jacobiego
w 0 $\Delta f = 2$;

ale utowienie Q_f^* C_f^* odpowiada 2),
utowienie C_f^* odpowiada 1) wg powyższej
listy. Więc ten niezmiennik rozróżnia
te przekształcenia.