

Baza prostopadła przestrzeni dwuliniowej

Na ostatnim wykładzie poznaliśmy pojęcie przestrzeni dwuliniowej, czyli skończenie wymiarowej przestrzeni nad ciałem K z dodatkową strukturą h zadaną przez symetryczną formę dwuliniową. Opuszczenie obowiązującego w przestrzeniach euklidesowych $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ założenia o dodatniej określoności formy $\langle \cdot, \cdot \rangle$ sprawia, że przestrzeń dwuliniowa może zawierać wektory prostopadłe do siebie. Ważnym skutkiem tego zjawiska jest, jak się okaże, występowanie podprzestrzeni W przestrzeni dwuliniowej V , które nie mają „dopełnienia ortogonalnego”, czyli $V \neq W + W^\perp$. Utrudnia to (a czasem wręcz uniemożliwia) skuteczne badanie układów prostopadłych wektorów w przestrzeniach dwuliniowych.

Definicja 102. Niech (V, h) będzie przestrzenią dwuliniową. Mówimy, że wektory α, β są PROSTOPADŁE, jeśli $h(\alpha, \beta) = 0$, ozn. $\alpha \perp \beta$. Zbiór wszystkich wektorów prostopadłych do zbioru $X \subseteq V$ oznaczamy X^\perp . Wektor $\alpha \in V$ nazywamy IZOTROPOWYM, jeśli $h(\alpha, \alpha) = 0$, to znaczy $\alpha \perp \alpha$.

Rozważmy kilka przykładów.

- W przestrzeniach euklidesowych nie ma niezerowych wektorów izotropowych, bo dla iloczynu skalarnego h w V i każdego niezerowego wektora $\alpha \in V$ mamy $h(\alpha, \alpha) > 0$. Dla każdej podprzestrzeni W przestrzeni euklidesowej V mamy $V = W \oplus W^\perp$. W przestrzeni dwuliniowej nie zawsze tak jest.
- Dla formy $h : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ zadanej wzorem

$$h((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1 y_2 + x_2 y_1$$

wektory $(1, 0), (0, 1)$ są izotropowe. Przy tym $\text{lin}(1, 0)^\perp = \text{lin}(1, 0)$ oraz $\text{lin}(0, 1)^\perp = \text{lin}(0, 1)$.

- Dla formy $h : \mathbb{Z}_2^2 \times \mathbb{Z}_2^2 \rightarrow \mathbb{Z}_2$ zadanej wzorem

$$h((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1 y_2 + x_2 y_1$$

każdy wektor jest izotropowy, bo $h((x_1, x_2), (x_1, x_2)) = 2x_1 x_2 = 0$. A jednak jest to przestrzeń nieosobliwa!

Definicja 103. Niech (V, h) będzie przestrzenią dwuliniową. Układ $\alpha_1, \dots, \alpha_k$ wektorów V nazywamy **PROSTOPADŁYM** (albo **ORTOGONALNYM**), jeśli $\alpha_i \perp \alpha_j$ (czyli $h(\alpha_i, \alpha_j) = 0$), dla każdych $i \neq j$.

Bazę przestrzeni V nazywamy **PROSTOPADŁĄ** (albo **ORTOGONALNĄ**), jeśli jest ona układem prostopadłym.

Przykład. Dla formy $h : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ zadanej wzorem

$$h((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1 y_2 + x_2 y_1$$

mamy $\text{lin}(1, 0)^\perp = \text{lin}(1, 0)$ oraz $\text{lin}(0, 1)^\perp = \text{lin}(0, 1)$, a zatem wektory $(1, 0), (0, 1)$ nie tylko nie są prostopadłe, ale nie uda nam się, korzystając z żadnej „dwuliniowej ortogonalizacji” typu Grama-Schmidta, otrzymać bazy prostopadłej z tego układu. To rodzi następujące pytanie: czy w przestrzeni (\mathbb{R}^2, h) istnieje baza ortogonalna? Okazuje się, że tak, wystarczy obrać układ $((1, 1), (1, -1))$. Pierwszy układ zawierał wektory izotropowe, drugi ich nie zawiera. Czy zawsze można wybrać bazę z wektorów nieizotropowych?

Same wzory mają sens, bo w każdym ciele K dopuszczalny jest iloraz typu $h(\beta, \alpha)/h(\alpha, \alpha)$, gdzie α – nieizotropowy.

Przykład. W $(\mathbb{Z}_2)^2$ z formą $h : \mathbb{Z}_2 \times \mathbb{Z}_2 \rightarrow \mathbb{Z}_2$ daną wzorem:

$$((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1 y_2 + x_2 y_1$$

nie ma bazy prostopadłej. Istotnie, gdyby α_1, α_2 było taką bazą, to $h(\alpha_1, \alpha_2) = h(\alpha_2, \alpha_1) = 0$. Co więcej, mielibyśmy także

$$h(\alpha_1, \alpha_1) = h(\alpha_2, \alpha_2) = 0,$$

bo każdy wektor w $((\mathbb{Z}_2)^2, h)$ jest izotropowy. To oznacza, że gdyby $\mathcal{A} = (\alpha_1, \alpha_2)$ było bazą, to macierz $G(h; \mathcal{A})$ byłaby zerowa. To by z kolei oznaczało, że h wykonane na dowolnej parze wektorów (v, w) jest zerowe (bo wykonanie h to przemnożenie $G(h; \mathcal{A})$ z obydwu stron przez wektory współrzędnych v, w w bazie \mathcal{A}). Mamy natomiast $h((1, 0), (0, 1)) = 1 \neq 0$. Sprzeczność.

Definicja 104. Mówimy, że przestrzeń dwuliniowa (V, h) jest **NIEOSOBLIWA**, jeśli dla każdej bazy \mathcal{A} przestrzeni V macierz $G(h, \mathcal{A})$ jest odwracalna. Będziemy wtedy mówić krótko, że h jest formą nieosobliwą oraz, że V jest nieosobliwa. Jeśli macierz $G(h, \mathcal{A})$ nie jest odwracalna, to mówimy, że przestrzeń dwuliniowa (V, h) (krócej: forma h /przestrzeń V) jest **OSOBLIWA**.

Jeśli $h(v, w) = 0$, dla każdych $v, w \in V$, to mówimy, że forma h (przestrzeń V) jest **CAŁKOWICIE ZDEGENEROWANA**.

Przykład: weźmy formę dwuliniową na \mathbb{R}^4 zadaną macierzą:

$$G(h; st) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 4 & 3 \end{bmatrix}.$$

Wówczas przestrzeń dwuliniowa (V, h) jest nieosobliwa, ale na podprzestrzeni $W = \text{lin}(\epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3)$ forma $h|_W$ jest osobliwa. Podprzestrzeń $Z = \text{lin}(\epsilon_1, \epsilon_2)$ jest natomiast całkowicie zdegenerowana względem h .

Fakt 148. Niech (V, h) będzie przestrzenią dwuliniową. Następujące warunki są równoważne:

- (i) (V, h) jest nieosobliwa,
- (ii) dla każdego niezerowego wektora $\alpha \in V$ istnieje wektor $\beta \in V$ taki, że $h(\alpha, \beta) \neq 0$.

Dowód. Załóżmy, że (V, h) jest nieosobliwa. Załóżmy, że dla pewnego niezerowego $\alpha \in V$ mamy $h(\alpha, \beta) = 0$, dla wszystkich $\beta \in V$. Wektor α dopełniamy do bazy \mathcal{A} przestrzeni V postaci $(\alpha, \beta_1, \dots, \beta_s)$. Wówczas $G(h, \mathcal{A})$ ma zerowy pierwszy wiersz i kolumnę, bo $h(\alpha, \alpha) = 0$ oraz $h(\alpha, \beta_i) = h(\beta_i, \alpha) = 0$, dla $i = 1, \dots, s$. A zatem $G(h, \mathcal{A})$ jest osobliwa, sprzeczność. Na odwrót: załóżmy, że zachodzi (ii), ale dla pewnej bazy $\mathcal{A} = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ macierz $G(h; \mathcal{A})$ jest osobliwa. Oznacza to, że rząd tej macierzy nie jest maksymalny. A zatem kolumny tej macierzy są liniowo zależne, czyli istnieje wektor niezerowy $(x_1, \dots, x_n) \in K^n$ taki, że:

$$x_1 \begin{bmatrix} h(\alpha_1, \alpha_1) \\ \vdots \\ h(\alpha_1, \alpha_n) \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} h(\alpha_2, \alpha_1) \\ \vdots \\ h(\alpha_2, \alpha_n) \end{bmatrix} + \dots + x_n \begin{bmatrix} h(\alpha_n, \alpha_1) \\ \vdots \\ h(\alpha_n, \alpha_n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Korzystając z liniowości formy dwuliniowej względem pierwszej zmiennej mamy zatem:

$$\begin{bmatrix} h(x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n, \alpha_1) \\ \vdots \\ h(x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n, \alpha_n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Niech $\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n$. Zauważmy, że skoro $h(\alpha, \alpha_i) = 0$, dla każdego $i = 1, \dots, n$, to $h(\alpha, \beta) = 0$, dla każdego $\beta \in V$ (bo każde β jest sumą α_i). Skoro w (V, h) zachodzi (ii), to $\alpha = 0$. Ale α to kombinacja wektorów bazowych przestrzeni (V, h) o współczynnikach x_1, \dots, x_n . A zatem $x_1 = \dots = x_n = 0$, co przeczy wyborowi elementów x_i jako współczynników liniowej zależności kolumn $G(h; \mathcal{A})$. \square

Fakt 149. Każda przestrzeń euklidesowa jest nieosobliwa.

Fakt 150. Przestrzeń (V, h) jest osobliwa wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje niezerowy wektor $\alpha \in V$ taki, że $h(\alpha, \beta) = 0$, dla każdego $\beta \in V$.

Definicja 105. Niech (V, h) będzie przestrzenią dwuliniową. RZĘDEM PRZESTRZENI (V, h) (albo formy dwuliniowej h) nazywamy rząd macierzy $G(h; \mathcal{A})$ dla dowolnej bazy \mathcal{A} , oznaczany $r(V, h)$ lub $r(h)$.

Fakt 151. Przestrzeń dwuliniowa (V, h) jest nieosobliwa wtedy i tylko wtedy, gdy $r(V, h) = \dim V$.

Problemy te są skutkiem poniższego faktu.

Fakt 152. Niech (V, h) będzie przestrzenią dwuliniową nad ciałem K i niech W będzie podprzestrzenią przestrzeni V . Następujące warunki są równoważne:

- (1) $V = W \oplus W^\perp$,
- (2) W jest nieosobliwa.

Dowód. Załóżmy, że $V = W \oplus W^\perp$. Mamy zatem $W \cap W^\perp = \{0\}$. Gdyby W była osobliwa to, na mocy wyników z poprzedniego wykładu, istniałby wektor $\alpha \in W$ taki, że dla każdego $\beta \in W$ mielibyśmy $h(\alpha, \beta) = 0$. W szczególności $h(\alpha, \alpha) = 0$, czyli $\alpha \in W^\perp$. A zatem $\alpha \in W \cap W^\perp$, sprzeczność.

Na odwrót: przypuśćmy, że przestrzeń W jest nieosobliwa. Mamy wykazać, że $V = W \oplus W^\perp$, czyli że dla każdego $\alpha \in V$ istnieją jednoznacznie wyznaczone wektory $\alpha' \in W$ oraz $\alpha'' \in W^\perp$ takie, że $\alpha = \alpha' + \alpha''$. Niech $\mathcal{A} = (\alpha_1, \dots, \alpha_k)$ będzie bazą przestrzeni W . Istnienie i jednoznaczność wektora $\alpha' = x_1\alpha_1 + \dots + x_k\alpha_k$ spełniającego powyższe warunki jest równoważne istnieniu i jednoznaczności współczynników $x_1, \dots, x_k \in K$ takich, że $\alpha - (x_1\alpha_1 + \dots + x_k\alpha_k) \in W^\perp$. Sprawdzenie czy jakiś wektor leży w W^\perp jest równoważne sprawdzeniu, czy wektor ten jest prostopadły do każdego wektora z bazy W (na mocy liniowości h). A zatem teza (czyli (1)) jest równoważna temu, że zachodzi układ warunków

$$h(\alpha_j, \alpha - x_1\alpha_1 + \dots + x_k\alpha_k) = 0, \text{ dla każdego } j = 1, \dots, k,$$

czyli (1) równoważne jest, z liniowości h , istnieniu jednoznacznego rozwiązania (x_1, \dots, x_k) układu równań

$$\begin{cases} x_1h(\alpha_1, \alpha_1) + x_2h(\alpha_1, \alpha_2) + \dots + x_kh(\alpha_1, \alpha_k) &= h(\alpha_1, \alpha) \\ x_1h(\alpha_2, \alpha_1) + x_2h(\alpha_2, \alpha_2) + \dots + x_kh(\alpha_2, \alpha_k) &= h(\alpha_2, \alpha) \\ &\vdots \\ x_1h(\alpha_k, \alpha_1) + x_2h(\alpha_k, \alpha_2) + \dots + x_kh(\alpha_k, \alpha_k) &= h(\alpha_k, \alpha) \end{cases}.$$

Macierzą współczynników tego (być może niejednorodnego) układu jest macierz $G(h|_W, \mathcal{A})$. Skoro W jest nieosobliwa, to macierz ta jest odwracalna, a zatem jej rząd wynosi k . Także rząd macierzy całego układu (rozmiarów $k \times k + 1$) wynosi k , a zatem na mocy Twierdzenia Kroneckera-Capelliego układ ten ma dokładnie jedno rozwiązanie. To kończy dowód istnienia i jednoznaczności wektora α' , a więc i α'' . \square

Układ ortogonalny złożony z dwóch egzemplarzy wektora izotropowego nie jest liniowo niezależny. Okazuje się, że jest to w zasadzie jedyna przeszkoda do tego, aby układy ortogonalne były liniowo niezależne.

Fakt 153. *Każdy układ prostopadły złożony z wektorów nieizotropowych jest liniowo niezależny.*

Dowód. Niech $\alpha_1, \dots, \alpha_k$ będzie układem prostopadłym złożonym z wektorów nieizotropowych. Przypuśćmy, że dla pewnych $a_1, \dots, a_k \in K$ mamy: $a_1\alpha_1 + a_2\alpha_2 + \dots + a_k\alpha_k = 0$. Oczywiście dla każdej formy dwuliniowej na V oraz wektora $v \in V$ mamy $h(0, v) = h(v, 0) = 0$, bo $h(0, v) = 0 \cdot h(v, v) = 0$. A zatem dla każdego $j = 1, \dots, k$ mamy:

$$\begin{aligned} 0 &= h(0, \alpha_j) = h(a_1\alpha_1 + a_2\alpha_2 + \dots + a_k\alpha_k, \alpha_j) \\ &= a_1h(\alpha_1, \alpha_j) + \dots + a_jh(\alpha_j, \alpha_j) + \dots + a_kh(\alpha_k, \alpha_j) \\ &= a_jh(\alpha_j, \alpha_j), \end{aligned}$$

bo $h(\alpha_i, \alpha_j) = 0$, dla $i \neq j$. Układ nasz składa się z wektorów nieizotropowych, czyli $h(\alpha_j, \alpha_j) \neq 0$, dla $j = 1, \dots, k$. Z równości $0 = a_jh(\alpha_j, \alpha_j)$ dostajemy zatem $a_j = 0$, dla $j = 1, \dots, k$, czyli liniową niezależność układu $\alpha_1, \dots, \alpha_k$. \square

Poprzednia uwaga mówi, że jeśli rozpinający przestrzeń dwuliniową (V, h) układ prostopadły złożony jest z wektorów nieizotropowych, to układ ten jest bazą V . Jest również jasne, że prostopadłość bazy przestrzeni dwuliniowej (V, h) można wyrazić przez macierz $G(h; \mathcal{A})$ formy h w tej bazie. Mianowicie: baza \mathcal{A} jest prostopadła wtedy i tylko wtedy, gdy macierz $G(h; \mathcal{A})$ jest diagonalna.

Fakt 154. *Niech (V, h) będzie przestrzenią dwuliniową nad ciałem charakterystyki różnej od 2. Wówczas (V, h) ma bazę prostopadłą.*

Dowód. Stosujemy indukcję po V . Dla $\dim V = 1$ twierdzenie jest oczywiste. Załóżmy, że twierdzenie jest prawdziwe dla $\dim V = n - 1$. Dowodzimy dla $\dim V = n$.

- **Przypadek 1.** W przestrzeni V istnieje wektor nieizotropowy. Niech $\alpha \in V$ będzie wektorem nieizotropowym. Rozpatrzmy przestrzeń $W = \text{lin}(\alpha)$. Skoro α jest nieizotropowy, to W jest przestrzenią nieosobliwą. Stąd $V = W \oplus W^\perp$, na mocy wcześniejszego twierdzenia.

Zatem $\dim W^\perp = n - 1$. Z założenia indukcyjnego zatem W^\perp ma bazę prostopadłą. Oznaczmy ją przez $(\alpha_2, \dots, \alpha_n)$. Wówczas $(\alpha, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ jest bazą prostopadłą przestrzeni V .

- Przypadek 2. Wszystkie wektory przestrzeni V są izotropowe. Dla każdego $\alpha, \beta \in V$ wektory $\alpha, \beta, \alpha + \beta$ są izotropowe, więc:

$$0 = h(\alpha + \beta, \alpha + \beta) = h(\alpha, \alpha) + 2h(\alpha, \beta) + h(\beta, \beta) = 2h(\alpha, \beta),$$

a stąd $h(\alpha, \beta) = 0$, bo $2 \neq 0$ w K (założenie o charakterystyce). Zatem wszystkie pary wektorów w przestrzeni V są prostopadłe, co oznacza, że każda baza V jest bazą prostopadłą.

□

Poniższe wnioski wprowadzają do dwóch kolejnych wykładów.

Fakt 155. *Nad ciałem charakterystyki różnej od 2 każda macierz symetryczna jest kongruentna do macierzy diagonalnej (będącej macierzą odpowiedniej formy w bazie diagonalnej).*

Fakt 156. *Nad ciałem charakterystyki różnej od 2 forma dwuliniowa symetryczna h na V wyznaczona jest jednoznacznie przez swoje wartości na parach (v, v) , dla $v \in V$.*

Dowód powyższego twierdzenia daje nam także przepis na konstruowanie bazy prostopadłej dowolnej przestrzeni dwuliniowej (V, h) nad ciałem charakterystyki różnej od 2, zgodnie z poniższą procedurą.

- Szukaj w (V, h) wektora nieizotropowego. Jeśli nie ma takiego wektora, to wybierz dowolną bazę V i będzie ona prostopadła (por. Przypadek 2). Jeśli istnieje taki wektor α , to przejdź dalej.
- Podprzestrzeń $\text{lin}(\alpha)$ jest nieosobliwa, więc $V = \text{lin}(\alpha) \oplus \text{lin}(\alpha)^\perp$ (por. Przypadek 1). A zatem dla znalezienia kolejnych wektorów bazy V powtórz wcześniejszy krok dla przestrzeni $\text{lin}(\alpha)^\perp$.

Przykład. Znajdziemy bazę prostopadłą przestrzeni dwuliniowej (\mathbb{R}^3, h) , gdzie h jest zadana wzorem:

$$h((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) = x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 + 2x_2y_3 + 2x_3y_2 - 4x_3y_3.$$

Szukamy wektora nieizotropowego $\alpha_1 \in \mathbb{R}^3$. Możemy taki wektor zgadnąć, albo zapisać macierz $G(h; st)$ oraz $\alpha_1 = (x_1, x_2, x_3)$. Wówczas bycie wektorem nieizotropowym równoważne jest warunkowi:

$$\begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & -4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \neq 0.$$

Warunek ten spełnia na przykład $\alpha_1 = (1, 0, 0)$, bo $h(\alpha_1, \alpha_1) = 1$. Przechodzimy do kolejnego kroku. Opisujemy przestrzeń $\text{lin}(\alpha_1)^\perp$ i sprawdzamy czy w niej jest jakiś wektor nieizotropowy. Przestrzeń $\text{lin}(\alpha_1)^\perp$ składa się z wektorów $\beta = (y_1, y_2, y_3)$ spełniających równanie $h(\beta, \alpha_1) = 0$, a więc:

$$\text{lin}(\alpha_1)^\perp = \{(y_1, y_2, y_3) \in \mathbb{R}^3 : y_1 + y_2 = 0\}.$$

W przestrzeni tej również istnieje wektor nieizotropowy, na przykład $\alpha_2 = (1, -1, 0)$, bo $h(\alpha_2, \alpha_2) = -1$. A zatem przechodzimy do kolejnego kroku. Układ (α_1, α_2) chcemy dopełnić do bazy prostopadłej \mathbb{R}^3 . Przestrzeń $\text{lin}(\alpha_1, \alpha_2)^\perp$ opisujemy przez układ warunków (prostopadłość do α_1 oraz do α_2):

$$\text{lin}(\alpha_1, \alpha_2)^\perp = \{(z_1, z_2, z_3) : z_1 + z_2 = 0, z_2 - 2z_3 = 0\} = \text{lin}((2, -2, -1)).$$

Wektor $(2, -2, 1)$ jest izotropowy, a więc każdy wektor w $\text{lin}(\alpha_1, \alpha_2)^\perp$ jest izotropowy. A zatem dowolny układ liniowo niezależny z tej przestrzeni dopełnia (α_1, α_2) do bazy \mathbb{R}^3 . Tutaj potrzebowaliśmy tylko jednego wektora, ale teoretycznie już w poprzednim kroku mogliśmy trafić na przestrzeń mającą jedynie wektory izotropowe. A zatem bazą prostopadłą w (\mathbb{R}^3, h) jest układ $((1, 0, 0), (1, -1, 0), (2, -2, -1))$.

Powyższa procedura oparta była na dobieraniu do pojedynczego wektora nieizotropowego pewnego układu ortogonalnego. Nietrudno pokazać, że dowolny układ wektorów nieizotropowych przestrzeni dwuliniowej (V, h) można dopełnić do bazy ortogonalnej, o ile charakterystyka ciała bazowego nie jest równa 2.

Fakt 157. Niech (V, h) będzie przestrzenią dwuliniową nad ciałem charakterystyki różnej od 2 wymiaru n . Niech $(\alpha_1, \dots, \alpha_k)$ będzie układem prostopadłym złożonym z wektorów nieizotropowych, gdzie $k < n$. Wówczas istnieją w V wektory $\alpha_{k+1}, \dots, \alpha_n$ takie, że układ $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ jest bazą ortogonalną V .

Dowód. Rozważmy przestrzeń $W = \text{lin}(\alpha_1, \dots, \alpha_k)$. Układ prostopadły $\mathcal{A} = (\alpha_1, \dots, \alpha_k)$ złożony jest z wektorów nieizotropowych, a zatem jest to baza W . Macierz $G(h|_W, \mathcal{A})$ jest zatem diagonalna i na jej przekątnej stoją elementy niezerowe $h(\alpha_i, \alpha_i)$, dla $i = 1, \dots, k$. Zatem macierz ta ma niezerowy wyznacznik. W szczególności W jest nieosobliwa i mamy rozkład $V = W \oplus W^\perp$. Na mocy poprzedniego twierdzenia, istnieje baza ortogonalna W^\perp złożona z pewnych wektorów $\alpha_{k+1}, \dots, \alpha_n$. Układ $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ jest zatem bazą ortogonalną V . \square

Na kolejnym wykładzie rozstrzygniemy problem kongruencji macierzy diagonalnych nad \mathbb{R} i \mathbb{C} , co pozwoli na pełen opis macierzy symetrycznych (nad tymi ciałami) z dokładnością do kongruencji.